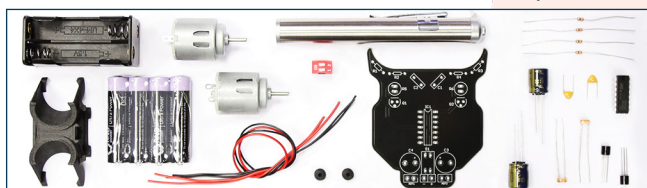




ROBOT NEST

INSTRUKCIJA ROBOTA "PŪCĪTE" IZVEIDEI

KOMPLEKTA SASTĀVDAĻAS



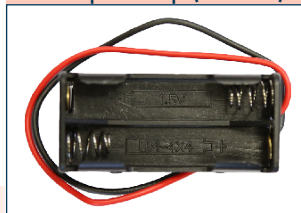
Iespiedplate, kājiņas

Robota korpus



01

Bateriju turētājs (4xAAA)

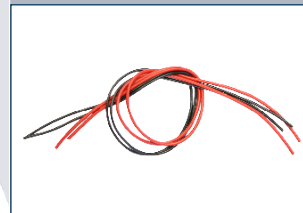


AAA Baterijas



02

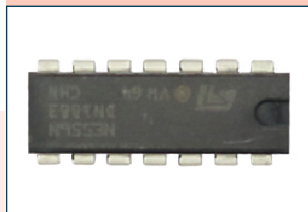
Vadi



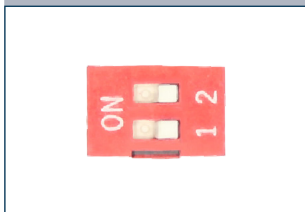
Līdzstrāvas motori 3-6 V



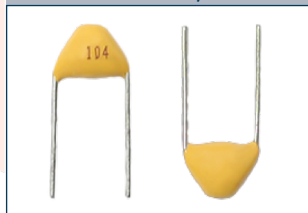
Mikroskāma IC1 555



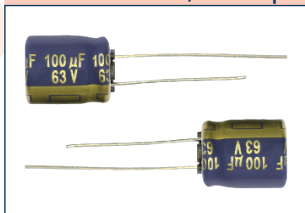
Slēdzis S1



Kondensators C1,C2 10nF



Kondensators C3,C4 100µF



03

Rezistori R1-R4 330Ω



Fotorezistori R5, R6



Tranzistori Q1,Q2 BC516



Lukturītis



04

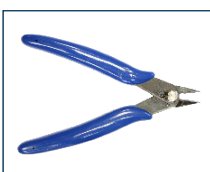
NEPIECIEŠAMIE INSTRUMENTI INFORMATĪVAS BILDES



Lodāmurs
ar smalku galu,
darba temperatūra
250-280°C



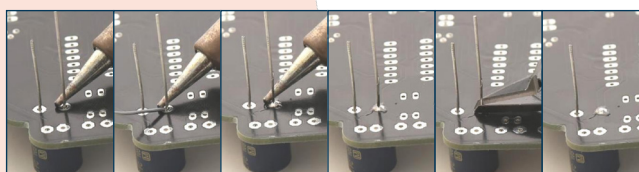
Lodalva
Sn60 Pb40
ar kusni <1mmD



Vadu knaibles

05

ELEKTRONIKAS KOMPONENTU LODĒŠANAS PAMĀCĪBA



Lodāmuru
pieliek pie
metāla
riņķa un
kājiņas

Pievieno
lodalvu
līdz tā
aņem
apli

Noņem
lodalvu

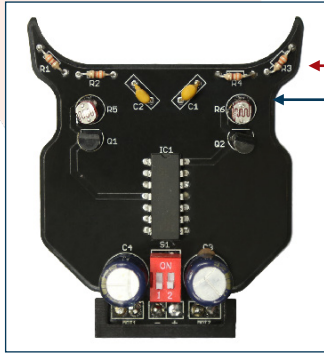
Noņem
lodāmuru

Nokniebj
kājiņu
līdz ar
lodējumu

Gatavs
lodējums

06

ROBOTA IZVEIDE



1. Pielodē rezistorus
R1-R4



2. Pielodē fotorezistorus
R5, R6



07



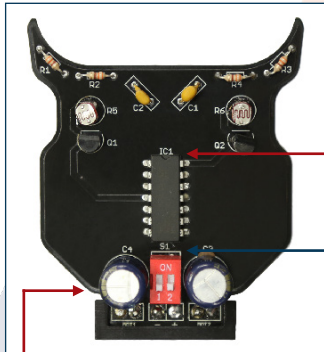
3. Pielodē kondensatorus
C1, C2



4. Pielodē tranzistorus
Q1, Q2

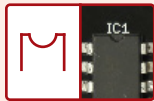
Pārbaudīt komponentu pareizu novietojumu

08

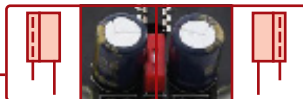


5. Pielodē mikroshēmu
IC1

Iešķēlumam jāsakrīt ar mikroshēmas zīmējumu



6. Pielodē slēdzi
S1



7. Pielodē kondensatorus
C3, C4

Pārbaudīt komponentu pareizu novietojumu

09

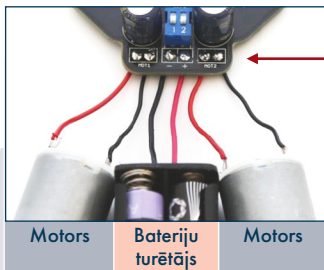
8. Vadiem notīra izolāciju 5mm attālumā no abiem galiem



9. Pielodē divus vadus katram motoram



10



10. Pielodē vadus iespiedplatei

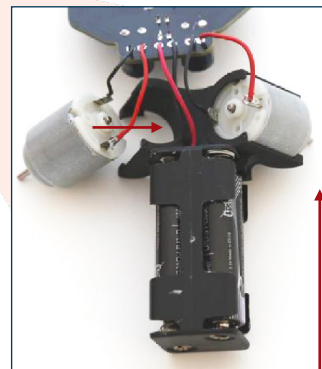
Pievērst uzmanību vadu krāsām!

Motors Bateriju turētājs Motors



11. Pievieno bateriju turētāju robota korpusam

11



12. Ievieto motorus korpusa apaļajās ligzdās

12



13. Ievieto iespiedplati priekšējā ligzdā un pievieno kājiņas



14. Lai robots kustētos, tam acīs jāiespīdina gaisma no lukturīša

13

Jautājumu, problēmu un ieteikumu gadījumā rakstīt uz:
info@robot-nest.com